

Noms : _____
Prénoms : _____
Classe : _____
Date : _____

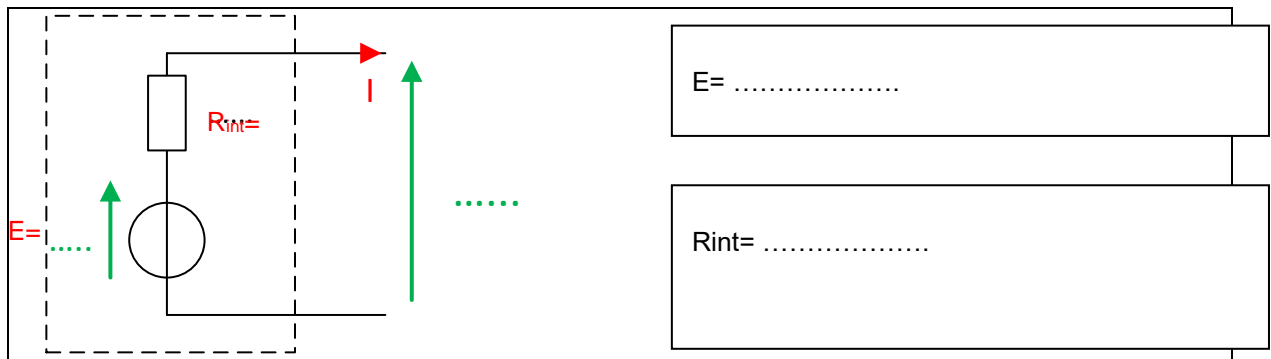
Note : /20



Critères d'évaluation et barème :

Autonomie et quantité de travail	/3
Modéliser le comportement de la batterie du robot Rovio	/3
Comparaison avec le modèle Matlab	/4
Calcul de l'autonomie pratique	/5
Comparaison avec le modèle Matlab	/5

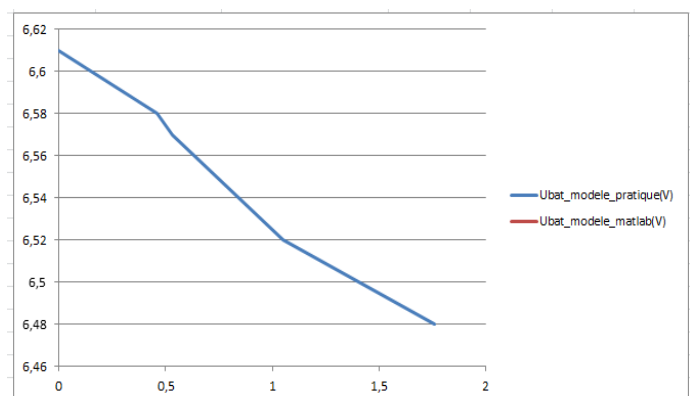
3. Modélisation du comportement de la batterie



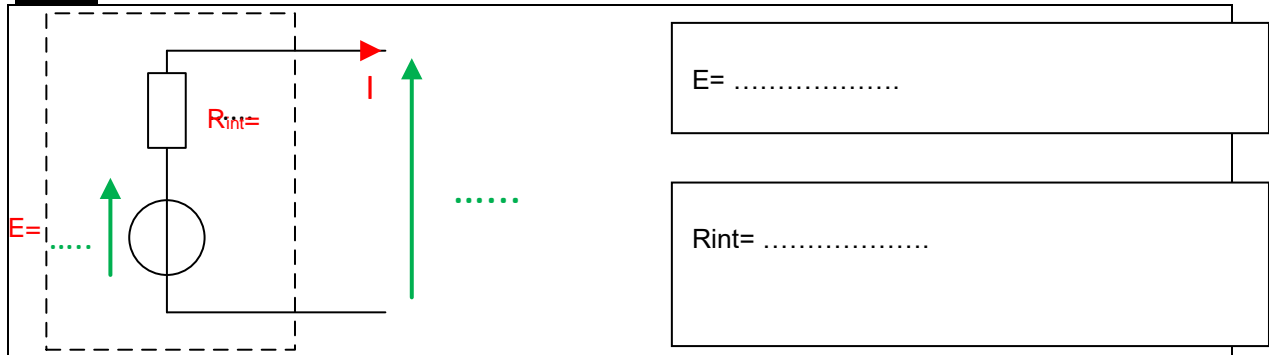
4. Comparaison avec le modèle Matlab

Q8 :

I _{bat} (A)	U _{bat} _modele _pratique(V)	U _{bat} _modele _matlab(V)
1,76	6,48	
1,05	6,52	
0,53	6,57	
0,46	6,58	
0	6,61	

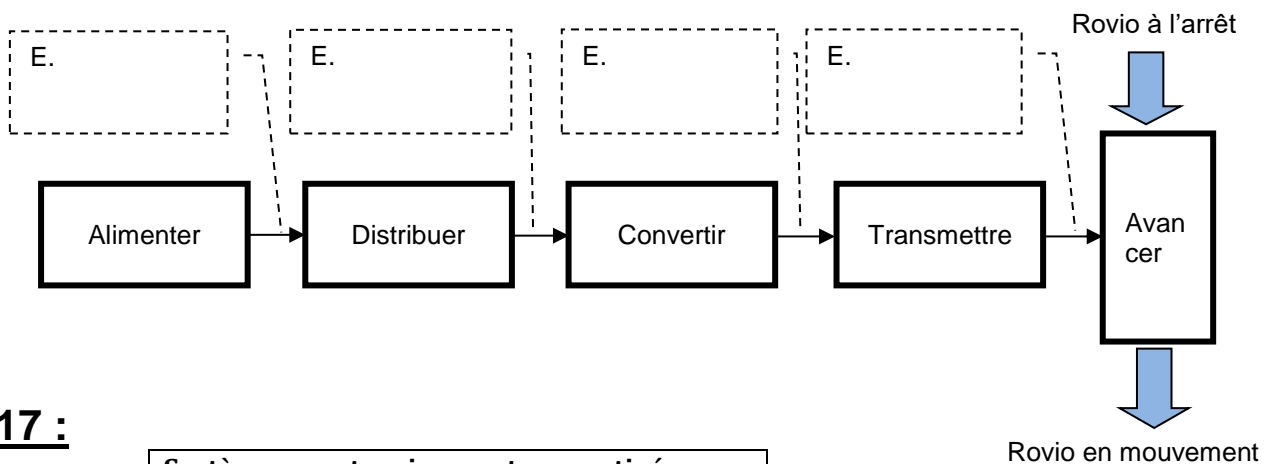


Q9 :



5. Calcul de l'autonomie pratique

Q11 et Q12



Q17 :

Système sous tension, moteurs activés : (Marche avant)		
$U_{tot} =$	$P_{tot} =$	
$I_{tot} =$		

6. Comparaison avec le modèle Matlab

Q22 :

