

# Robot rovio Stockage de l'énergie



TP

Noms : \_\_\_\_\_  
Prénoms : \_\_\_\_\_  
Classe : \_\_\_\_\_  
Date : \_\_\_\_\_

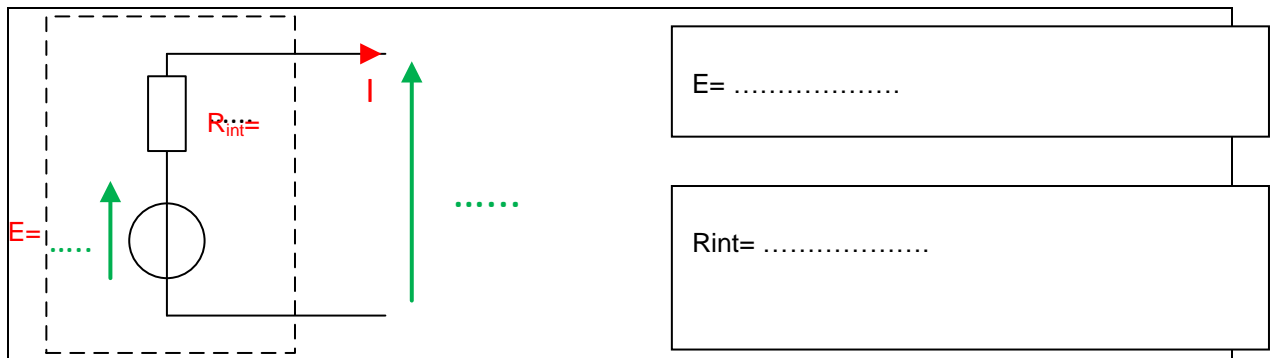
**Note : /20**



## Critères d'évaluation et barème :

Autonomie et quantité de travail	/3
Modéliser le comportement de la batterie du robot Rovio	/3
Comparaison avec le modèle Matlab	/4
Calcul de l'autonomie pratique	/5
Comparaison avec le modèle Matlab	/5

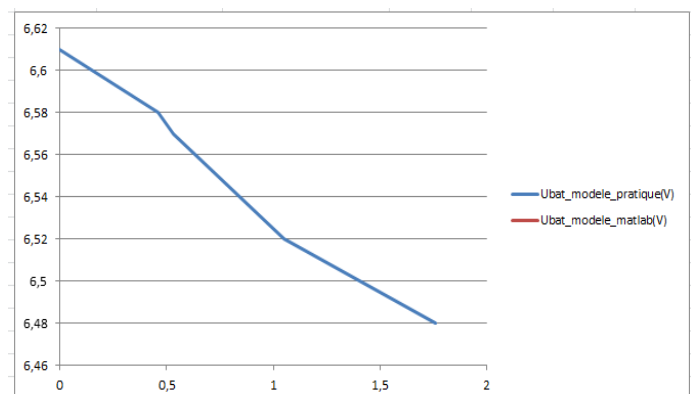
## 3. Modélisation du comportement de la batterie



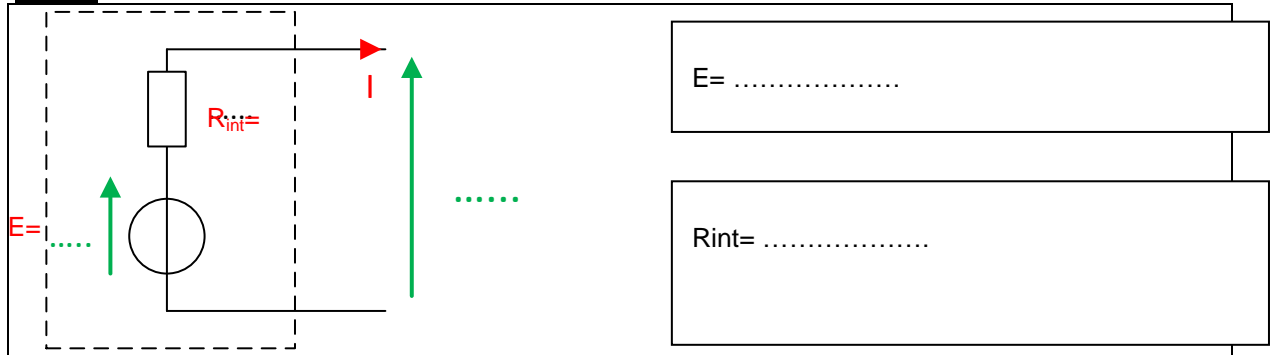
## 4. Comparaison avec le modèle Matlab

**Q8 :**

I <sub>bat</sub> (A)	U <sub>bat</sub> _modele _pratique(V)	U <sub>bat</sub> _modele _matlab(V)
1,76	6,48	
1,05	6,52	
0,53	6,57	
0,46	6,58	
0	6,61	

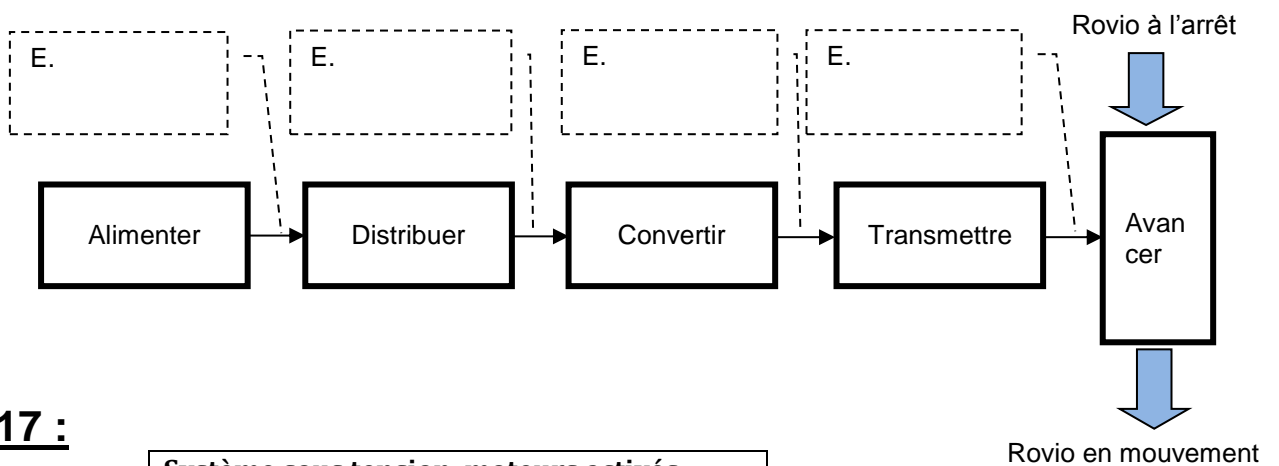


**Q9 :**



## 5. Calcul de l'autonomie pratique

**Q11 et Q12**



**Q17 :**

Système sous tension, moteurs activés : (Marche avant)	
$U_{tot} =$	$P_{tot} =$
$I_{tot} =$	

## 6. Comparaison avec le modèle Matlab

**Q22 :**

