

## 1 Les capteurs sur les robots Mindstorm NXT

Un grand nombre de capteurs différents peuvent être utilisés avec les robots NXT.  
Pour les capteurs suivants, indiquer la grandeur physique détectée :





Capteur tactile	
Capteur de couleur	
Capteur à ultrason	
Capteur d'intensité sonore	
Capteur photosensible	
Boussole	
Accéléromètre	
Capteur gyroscopique	
Capteur de rotation	

## 2 Utilisation du menu « Try Me » du robot



Ce menu « Try Me » vous permet d'observer les réactions de votre robot en fonction des grandeurs acquises par les capteurs

Pour tester chacun de vos capteurs, suivre les instructions à l'écran et noter sur votre compte-rendu l'effet observé.

Moteur	Capteur tactile	Capteur de couleur	Capteur à ultrason
			

## 3 Utilisation du menu « View » du robot



Ce menu « view » vous permet de tester vos capteurs et moteurs. Il vous permet de connaître, en temps réel, les grandeurs acquises par vos capteurs.

Pour tester chacun de vos capteurs, suivre les instructions à l'écran et noter sur votre compte-rendu l'effet observé.